PAT-NO:

JP356161221A

DOCUMENT-IDENTIFIER:

JP 56161221 A

TITLE:

AUTOMATIC PLATING DEVICE

PUBN-DATE:

December 11, 1981

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

HARA, TSUTOMU ASAMI, NOBUO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

EBARA YUUJIRAITO KK

N/A

APPL-NO:

JP55066219

APPL-DATE: May 19, 1980

INT-CL (IPC): B65G049/04, C23C003/02, C25D017/00

US-CL-CURRENT: 414/287

ABSTRACT:

PURPOSE: To reduce in total length of a nonelectrolytic plating tank, in an automatic plating device consisting of an electrolytic plating tank and a nonelectrolytic plating tank, etc., by providing a feeding mechanism for feeding a work at a shorter pitch than the feeding pitch used during processing in the electrolytic plating tank.

CONSTITUTION: A short-pitch feeding mechanism A of a nonelectrolytic plating tank is composed of a lever 20, which is provided with

plural units of feeding levers 19 to be engaged and disengaged with a work carrier 16 and free to make reciprocating and rotating motions, and this mechanism is provided with an air cylinder 21 for advancing and retracting and another air cylinder 22 for rotating through a slider 23. The slider 23 is installed on a rail 35' on a cylinder-attaching base 31 through a washer and a spacer 33 so as to be capable of making reciprocation smoothly. Further, this short-pitch feeding mechanism A is arranged in holders 35 and 35 which are equipped with a rail, particularly, division rail 15', for guiding the work carrier 16, so that the short-pitch feeding can be achieved in a nonelectrolytic plating tank 7.

COPYRIGHT: (C) 1981, JPO&Japio

(9) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

昭56—161221

(f)Int. Cl.³ B 65 G 49/04 識別記号

庁内整理番号 7723—3F **公開** 昭和56年(1981)12月11日

B 65 G 49/04 C 23 C 3/02 C 25 D 17/00 7723—3F 1 0 5 7011—4K 7141—4K

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 8 頁)

60自動鍍金装置

20特

图55-66219

20出

福255(1980)5月19日

@発 明 者 原力

東京都葛飾区青戸 1 丁目23番地 18号

東京都新宿区余丁町54番地

⑪出 願 人 荏原ユージライト株式会社

東京都台東区東上野2丁目18番

8号

個代 理 人 弁理士 端山五一

明 細書

1. 発明の名称

自動鍍金装置

2. 特許請求の範囲

- 2. 前記ワークキャリアが、治具支持体を懸吊するものであつて前記製品の移送向きを変換するために該治具支持体が方向可変自在に保持されているものである特許請求の範囲第1項記載の鍍金装置。

- 3. 前記ワークキャリアが、前記無電解鍍金橋の上下流倒の少なくとも一方に設けられた方向変換機構で向きを変えられるものである特許家の範囲第1項又は第2項記載の鍍金装置。
- 4. 前記ワークキヤリアが、前配レールに摺動 可能に配備されたものであつて一連の処理槽 に沿つて移行され昇降機構で順次各槽内の液 に浸渍されるものである特許請求の範囲第1 項、第2項又は第3項記載の鍍金装置。
- 5. 前記レールが、無電解鍍金槽上部位置部分が分割されているものであつて移送ラインに 挿脱するように移動機構を備えたものである 特許請求の範囲第1項、第2項、第3項又は 第4項記載の鍍金装置。
- 6. 前記短ピッチ送り機構が、前記ワークキャリアに係脱する移送杆を複数設けたものであって在復運動自在且つ旋回自在に設けたものである特許請求の範囲第5項記載の鍍金装置。
- 7. 前記短ピツチ送り機構が、前記ワークキャ

- 2 -

- 4 -

- 5 -

リアを案内するレールを備えたホルダー内に 配備されているものである特許請求の範囲第 5項又は第6項記載の競金装置。

- 8. 前記短ピッチ送り機構が、前進、後退用の エアシリンダと旋回用エアシリンダとから成 るものであつて、前記トランスフア機構から 独立したものである特許静求の範囲第5項、 第6項又は第7項記載の鍍金装置。
- 9. 前配処理槽が、サイクル状に連接配列する ものであつて、前配無電解鍍金槽の後段に回 収・水洗槽を設け製品向き変換空所を介して 電解鍍金槽を配備したものである特許請求の 範囲第6項、第7項又は第8項配載の鍍金裝 置。

3. 発明の詳細な説明

本発明は鍍金処理に一定の処理行程にしたがつ で配置された処理権へ加工品を搬入搬出して順次 移送させ、前処理から鍍金仕上げまでを行う自動 鍍金装置に関するものである。

従来の自動鍍金装置では前処理から仕上処理ま

もと高価でありこれが大量に必要となるばかりか 劣化した場合には全量を更新しなければならなく なつて極めて不経済なものとなるほか装置全体全 長)もそれだけ大型化すると共に、搬送駆動力も 大きく運転経費も設備経費も大巾に高くなつて処 理コストも割高となる問題点があつた。

本発明は、これら従来の欠点を適確に除去しようとするもので、無電解鍍金槽のコンパクト化と 装置運転上の省力化とが可能な、経済的な自動領 金装置を提供することを目的としたものである。

本発明の他の目的はあらかじめ設定されたワークキャリアを搬送過程で所定処理槽上では間隔を変え、且つ所定位置で方向変換をも適宜行なつて連続的に処理し鍍金処理効率を向上し、取扱い並びに保安上の簡素化ができ安定した良好な鍍金処理ができる装置とすることにある。

本発明は、電解鍍金槽及び無電解鍍金槽を少な くとも含み、所定の鍍金処理工程順に沿つて配設 された処理槽と、この処理槽上に設けられたレー ルにワークキャリアを介して吊り下げられた製品 での各処理槽をサイクル状に連接配列しでの槽上 に設置されたレールに吊り下げられた製品(ラツ ク)を鍍金工程順にほゞ等間隔で搬送して処理槽 内に昇降させて浸液し、前処理から鍍金仕上まで を自動で行なうリータンタイプと称する鍍金装置 が採用されるようになつている。

そして最近ではブリント配線落板などの非金属 類を対象物とした無電解鍍金又は化学鍍金、融解 表徴鍍金などの需要も多く電解鍍金に組合わせる 形態が多用され殊に非電導体上への導電体膜付与 手段として無電解銅鍍金、無電解ニッケル鍍金そ の他銀鍍金、金鍍金などの応用が盛んになつてい る。

ところが、レールに吊り下げられた製品はほぼ 等間隔で搬送されているため無電解被金槽においても電解鍍金槽で必要とされる間隔を保つて処理中は等間隔で移送されて運転することになり無電 解鍍金槽のスペースもそれだけの分が必要となつて大容量槽となる。しかもこの無電解鍍金槽中に入れられる化学還元剤を含む無電解鍍金液はもと

を関歌搬送するためのトランスフア機構の移送機構と、該ワークキャリアを上下在復運動する昇降機構とを備えた鍍金装置において、前記電解鍍金槽内で処理中に移行する移送ピッチより短ピッチで移送するための短ピッチ送り機構を少なくとも前配無電解錠金槽上に設けたことを特徴とする自動鍍金装置である。

を昇降させつつ順次処理槽内液に浸渍通過させる ようにしてある。

そして前記無電解競金槽7では製品Lの搬送ビ **ツチを復端に縮めて槽長を短縮化するため短ピツ** チ送り機構入を設け、前記トランスファ機構で移 送する移送ピツチより短ピツチで移送するように すると共に前処理槽2~6及び化学銅鍍金の無質 解鍍金槽7並びに回収・水洗槽8,9ではプリン ト配線基板の厚み方向を製品進行方向として搬送 し、さらに途中のメッキ工程の電解鍍金槽10で は基板を陽極に正対させなければならないため工 程途中例えば空所14に設置される方向変換機構 Bで治具回転操作(90度回転)し電解鍍金槽1 0及び回収・水洗槽11,12,18を経て且つ ロードアンロード1の位置で方向変換機構B'で 前配基板厚み方向に旋回させて搬送できるように してある。前記ワークキャリア18は治具支持体 17を懸吊するものであつて、ブリント配線基板 の前記製品しが装着される治具18を持ち酸治具 18の懸吊する向きを変換できるように治具支持

- 9 -

脱機構乃至螺着機構で分離可能とすることもできる。加えてワークキャリア 1 6 はレール 1 5 に摺動可能に嵌合され一連の処理槽に沿つて移行され、必要に応じリフトなどの昇降機構で槽仕切を乗り越えて移送できるようになつていると共に無電解鍍金槽でのレール部分 1 8 が分割され移送ラインのレール 1 5 より挿脱するように移動機構を備えている。

体17例えば導電性杆を回転自在で昇降自在に軸 受部18に嵌装しロック機構の歯部17で90度 ずつ角度変換できるように保持してあり、前配無 電解鍍金楷7の上下流側の少なくとも一方或いは 両方に設けられた方向変換機構B/Bで向きを転 換操作できるようにしてある。即ち、第6図及び 第7図に示すように歯部17と軸受部18とか9 0度ずつV型沸と歯部 1 でとで接触噛合するよう にし治具支持体 17は導電性丸棒材で軸受部 16/ に貫通し治具支持体 17が押し上げられて歯部 1 7/かV型沸より外れたときに回転を許すようにし、 自重で所定位置に嵌着ロックでき通電も確実にで きるようになつている。なお前配治具支持体17 はワンタツチで外せる分離構成、例えばテーパー 面の分割面 17°で分離しカラー 87を嵌挿して ストツパ38で止めカラー37を支持体軸方向に スライドすることで分割面をカバーしたり外した。 りして治具支持体17を接続分離するようになつ ている。なお分割面17 は突杆と挿入孔との組 合で係脱機構とすることもできるし、他の嵌合着

- 1 0 -

一方前配方向変換機構 B , B' としては第8図 及び第9図に一例を示すと、昇降且つ回転自在の テーブル 4 1を用いた例である。とのテーブル 4 1は前配ワークキャリア 1 8 に歴吊された治具 1 8 を下から持ち上げ 9 0 度回転して下す操作を繰 り返すものであるが、ブリント配線基板の場合基

板厚み方向に向きを変えればそれだけ無電解鍍金 椿の短縮化ができるのに反し電解鍍金槽10では 基板を陽極に正対させなければならないために治 具回転装置として処理槽間の空所 1 4 とロードア ンロード1との位置に配備して用いられている。 この方向変換機構B B' は昇降用エアシリンダ 42と90度回転させるためのロータリーアクチ ユエータ48によりテーブル41が駆動され上昇 →旋回 (90度)→下降してテーブル41上に載置 された治具18をワークキャリア18に対して方 向変換する。この場合治具18をテープル41で 持ち上げたときにワークキャリア18がレール1 8より脱落しないように方向変換機構の上方部に 第10図及び第11図に示すようなキャリア押え 機構Cを附設して安全をはかることが好ましい。 なお前記テーブル41に変えてカム機構或いはス トツパ機構を用い搬送されるワークキャリア18 の運動を活用して方向転換を可能にする構成とす ることも選べる。図中89は無端状のチェン、40 は駆動輪。4.4はシリンダ取付体、4.8はガイド軸

- 1 3 -

れワークキャリア16で懸吊される製品Lが昇降 されて処理液に浸漬され処理されるが、無電解鍍 金槽7に搬送される際に、方向変換機構 B⁾ のあ る場合には製品の狭い巾方向に向きを変えて移送 されてくるのでレール15上のワークキヤリア1 5を一つずつ短ピツチ送り機構▲で旋回→前進→ 戻し→後退の繰り返えしでレール1g中にワーク キャリア16を近接状態下に配列して収容移送し、 所定量貯つた時点で無電解鍍金槽7へ下降させ鍍 金溶液に浸液して効率よく処理したのちワークキ ヤリア18をレール18とと上昇させてラインに 戻し次の処理槽へ搬出して処分するものである。 なおトランスファ、リフト短ピツチ送り、治具回 転、キャリア押えは一サイグルとしてタイミング を合せて自動的に連続して所定時に合理的に行な われる。

本発明は電解鍍金槽及び無電解鍍金槽を少なく とも含み、所定の鍍金処理工程順に沿つて配設された処理槽と、この処理槽上に設けられたレール にワークキャリアを介して吊り下げられた製品を 4 は近接スイッチ、47は接触杆、48は軸受、48はベース、50は押上げパー、51はブッシャー、52は栗台、58はリードスイッチ付シリンダ、54はシリンダ取付座、55は位置決め用爪で凹帯56を有しワークキャリア16の顕都に接触してキャリア16の脱落を防止する。57はガイド棒である。

なお無端状ライン以下の Cu ライン、Ni - An ラインなどのメッキラインのロードアンロード 1 部にワークキャリア 1 6 の自動供給装置例えばロードストッカ(図示せず)を設置本体に連動してストッカ出口のストッパを開閉しワークキャリアを一つずつラインに送り込むこともできる。 この場合ワークキャリア満量検知の光電管を設けロードストッカに一定数量のワークキャリアが収納されると警報或いはランプ表示などで作業者に在意を促すようにすることもできる。

しかして一定の敏金処理工程順に沿つて配設された処理権に、レール 1.5 上に所定間隔で搬送さ

-- 1 4 -

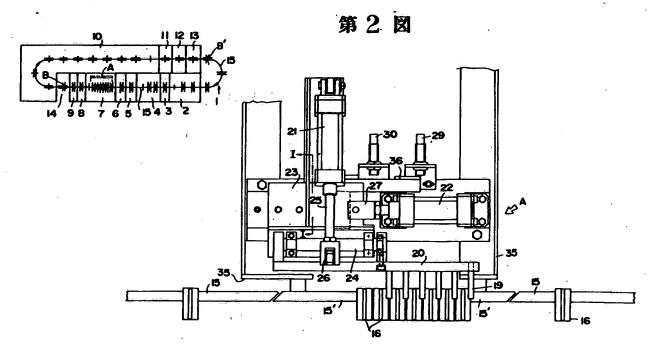
間歇搬送するためのトランスファ機構の移送機構 と、該ワークキャリアを上下在復運動する昇降機 **構とを備えた剱金装置において、前記電解鍍金槽** 内で処理中に移行する移送ピツチより短ピツチで 移送するための短ピツチ送り根構を少なくとも前 記無電解鍍金槽上に設けたことによりブリント配 線基板などのように一方向巾が短小の製品の鍍金 を行なう際に無電解鍍金槽において製品間隔を電 解鍍金槽より大巾に小さくすることができ処理ラ インに必要とされる無電解鍍金槽全長を可及的に 短縮でき高価な処理溶液の節波が可能で、しかも その処理行程においてワークキヤリアの有効使用 盤を増大できるので製動率も向上できるし鍍金処 理による製品の良質仕上ができ装置全長を短くし て経済的なメツキラインを構成でき運転経費も著 しく節波できるし保守保安も簡素化でき作業能率 も考しく高められるなどの有益な効果がある。

4. 図面の簡単な説明

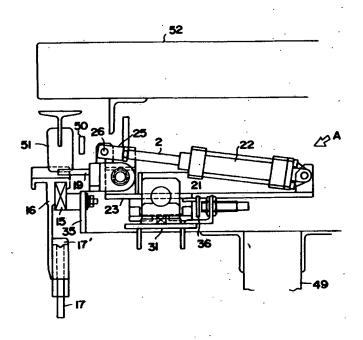
図面は本発明の実施例を示し、第1図は系統説 明平面図、第2図は一部の平面図、第3図はその 側面図、第4図はその正面図、第5図は第2図 I I線の縦断面図、第6図はワークキャリアの正面 図、第7図は第6図 I - I線の矢視図、第8図は 治具回転機構の正面図、第9図はその側面図、第 10図は治具回転位置決め機構の側面図、第11 図はその正面図である。

1 ……ロードアンロード、2,8,4,5,6, ……前処理槽、7 ……無電解鍍金槽、8,9,11,12,18 ……回収・水洗槽、10 ……電解鍍金槽、14 ……空所、15 ……レール、16 ……ワークキヤリア、17 ……治具支持体、18 ……治具、 L ……製品、 A ……短ピツチ送り機構、B,B ……方向変換機構、C ……キャリア押え機構。

第 1 図

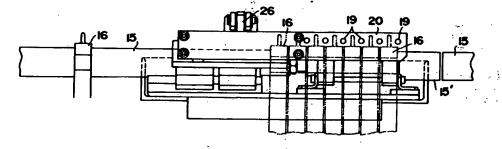


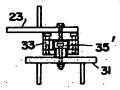
第3図



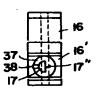
第 4 図

第 5 図

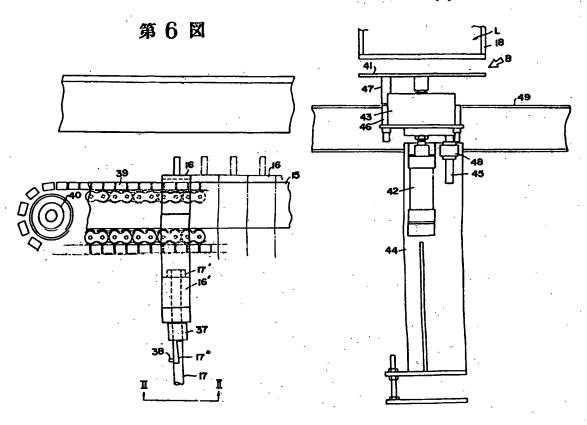




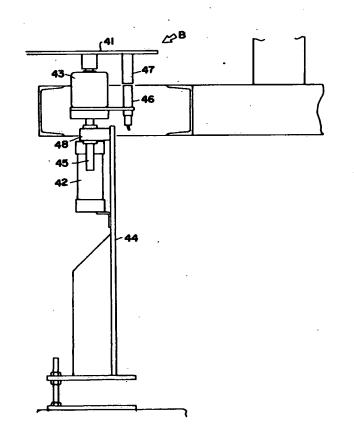
第7図



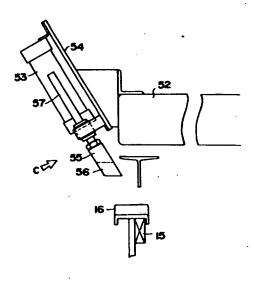
第8図



第9図



第10図



第11図

